技術動向分析
イノベーションレポート
No.R261019101

ヒューマノイド・人型ロボット（フィジカルAI含む）



分析対象特許情報：日本（ＪＰ）

2026年10月19日発行

イノベーションリサーチ株式会社

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

本レポートとは

他社の研究開発動向を簡易的に探ることができる エンジニア向けの研究開発動向調査レポートです。
主に、特許情報を利用して執筆されています。

こんな方に使ってほしい

研究開発を行っていて、日々気になる事―

それは、技術動向、競合企業動向ではないでしょうか。特許情報を紐解けば、比較的正確にそれを掴む事が可能です。

しかし、特許情報分析には、検索式の作成や企業名のゆらぎの処理等が必須であり、分析結果の解釈等に、一定の難しさがあることも確かです。

また、このような分析は、社内の知的財産部門等で行うことも可能ですが、全ての分野、全ての企業の分析を行う事は非常に手間がかかります。特に新規事業などのこれから事業化していく分野については、社内リソース的に十分に知財分析をすることが難しいと考えられます。

そこで、我々は、社内リソースとして十分に調べることが出来ていない分野・企業の動向調査レポートをご提供し、エンジニアの皆様のお悩みを少しでも解消させて頂ければと考えております。

皆様の研究開発が実り多きものとなることを願っております。

作成工程

技術把握	技術内容を理解し、技術トレンドを把握します。
検索式作成	特許情報を収集するにあたり、できるだけ漏れ、ズレのない検索式を作成します。
対象企業抽出	主要プレイヤーを１０社程度抽出します。
出願人名寄せ	特許DB上の名称ゆらぎ、社名変遷、企業買収、事業買収等の情報を踏まえて分析を行います。 （※子会社、関連会社については、親会社のグループとして分析している場合がある。）
分析	次頁以降掲載のコンテンツ作成に必要な分析処理を行います。

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

技術動向分析
イノベーションレポート

1 主要プレイヤーについて

1-1　主要プレーヤーがわかる！

1-2　主要プレイヤーのポジションがわかる！

2 対象技術について

2-1　この１枚でわかる！ サマリー

2-2　出願状況がわかる！

2-3　現在有効な重要特許の権利満了時期は？

2-4　グローバル戦略がわかる！～外国出願～

2-5　重要出願を行っている企業がわかる！

2-6　パートナー戦略がわかる！～共同出願～

2-7　注力している技術内容がわかる！

（別紙）注目出願リスト

外国出願（各国）最新TOP50/被引用TOP50/異議申立あり/無効審判請求あり

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

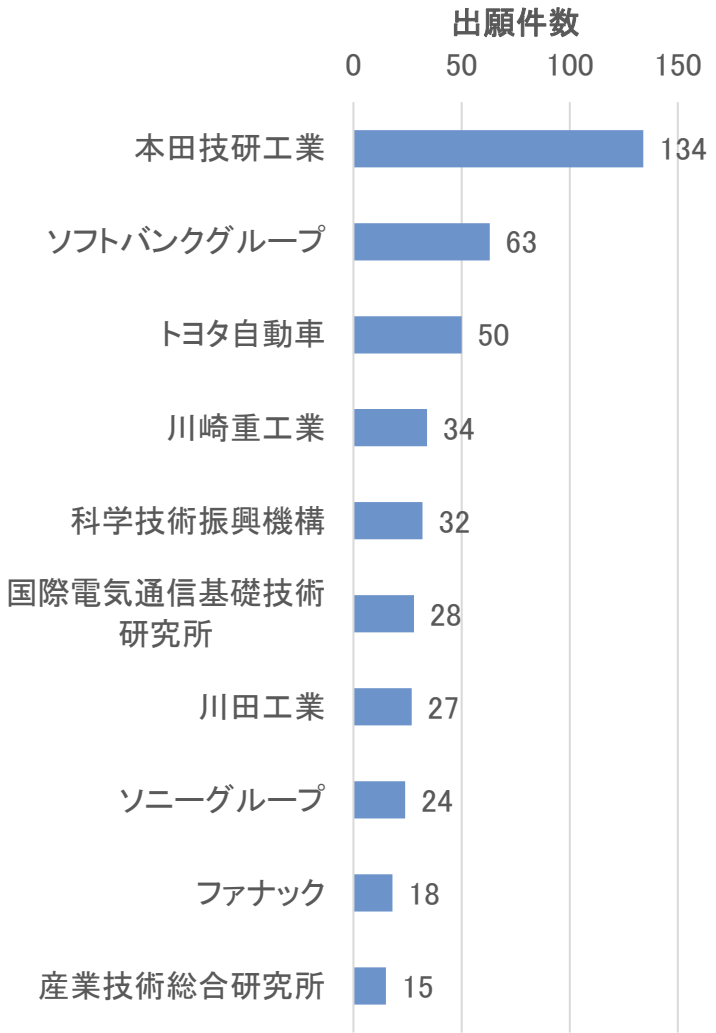
1 主要プレイヤーについて

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

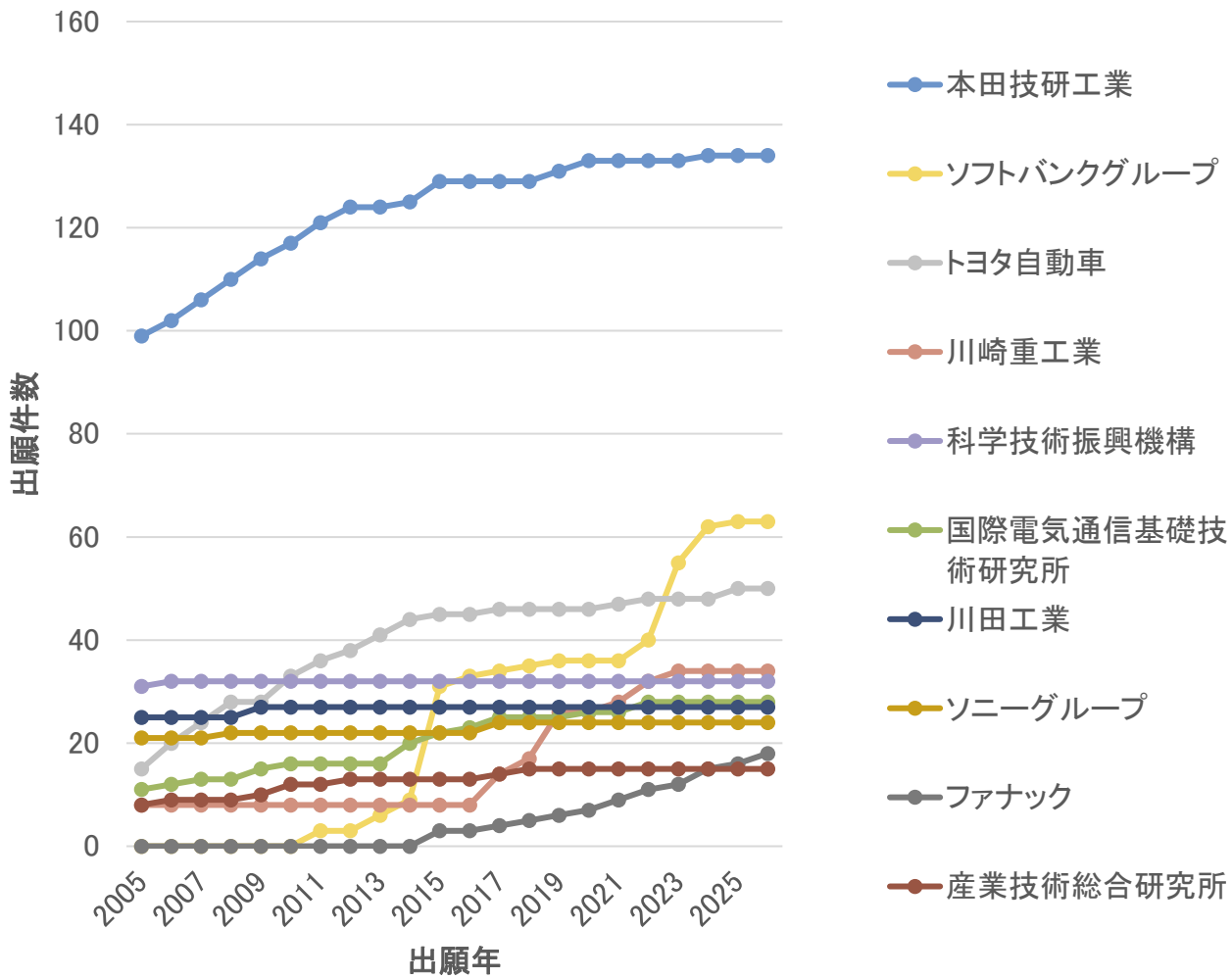
1-1 主要プレイヤーがわかる！

主要プレイヤーは、以下のとおりである。
左は出願件数ランキング、右は出願件数の累積推移を示す。

◇特許出願件数



◇特許出願件数 累積推移



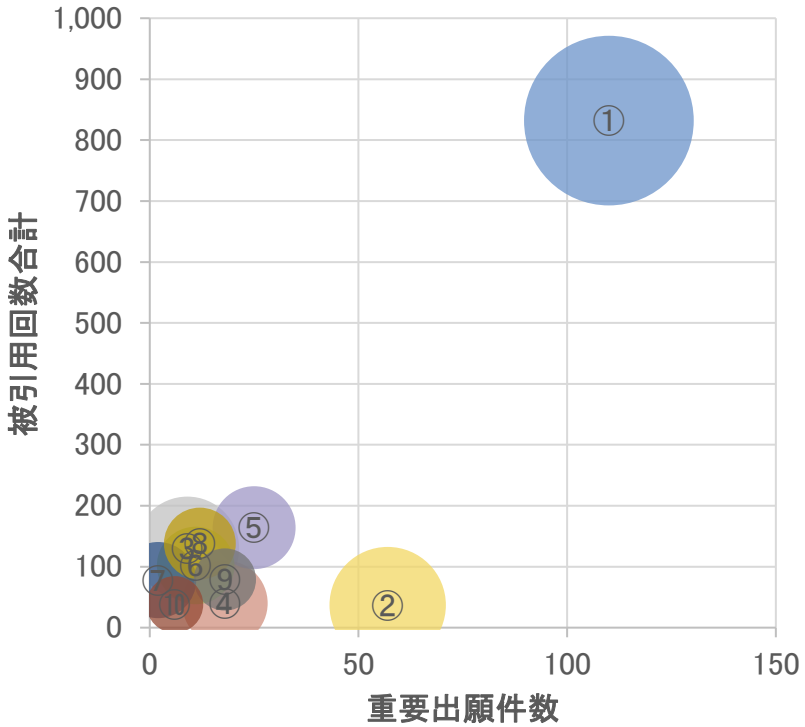
Copyright 2026 Innovation Research Corporation

1-2-1 主要プレイヤーのポジションがわかる！

主要プレーヤーのポジションを分析した結果は、以下のとおりである。
縦軸は客観的な注目度（被引用回数合計）、横軸は自社注力度（重要出願件数）、バブルの大きさは出願件数を示す。

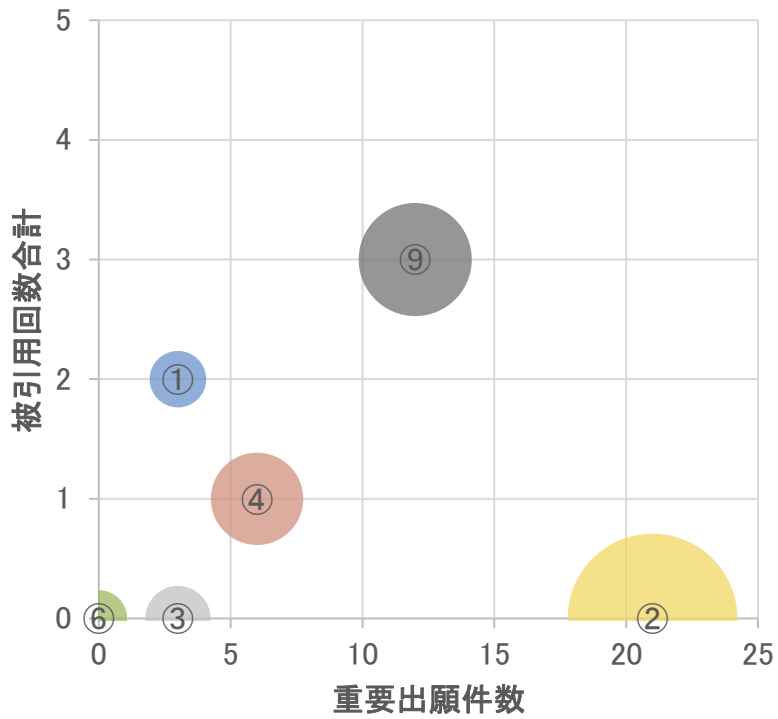
◇開発・特許ポジション　（被引用回数合計と重要出願件数）

■全期間

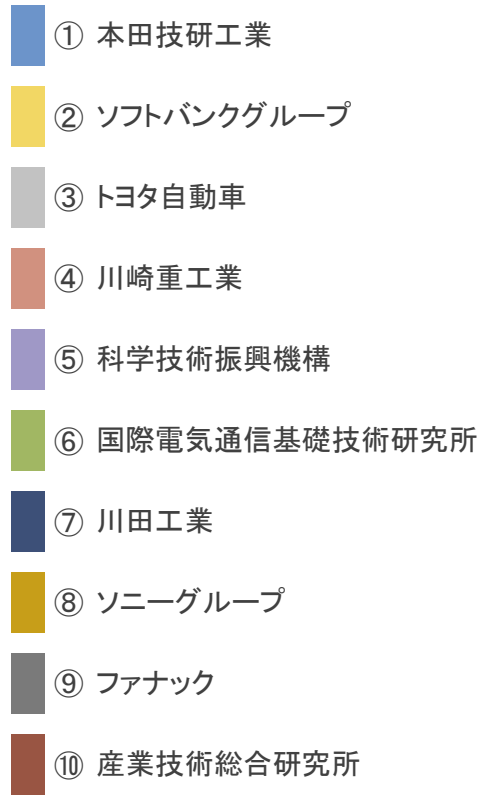


（バブルの大きさ:出願件数）

■2020年以降



（バブルの大きさ:出願件数）



ポジションについて（被引用回数合計と重要出願件数）

●「特許出願件数」「重要出願件数」から、その企業の注力ぶりや体制を推測、「被引用回数合計」から、その企業の特許出願の注目度を推測し、各企業のポジションを把握する。 ●「被引用回数」は、審査官によって引用された公報ごとの回数である。この回数が多ければ、注目されている特許出願である可能性がある。古い時期の出願ほど回数が多くなる傾向にあり、そこに必ずしも相関関係があるとは言い切れない。しかし、近時の出願で被引用回数が多いものは、注目されている特許出願と言ってよい。 ●本レポートにおける重要出願とは、①外国出願があったもの、②拒絶査定不服審判があったもの、③分割出願元となるもの、④早期審査請求がなされたもの、⑤無効審判請求を受けたもの、⑥共同出願であるもので、かつ、⑤以外に関しては、出願人自らの判断で放棄したものではないものを指す。●上記出願人の被引用回数合計が0件の場合、または、重要出願件数が0件の場合は、該当出願人はグラフ上に表記されない。

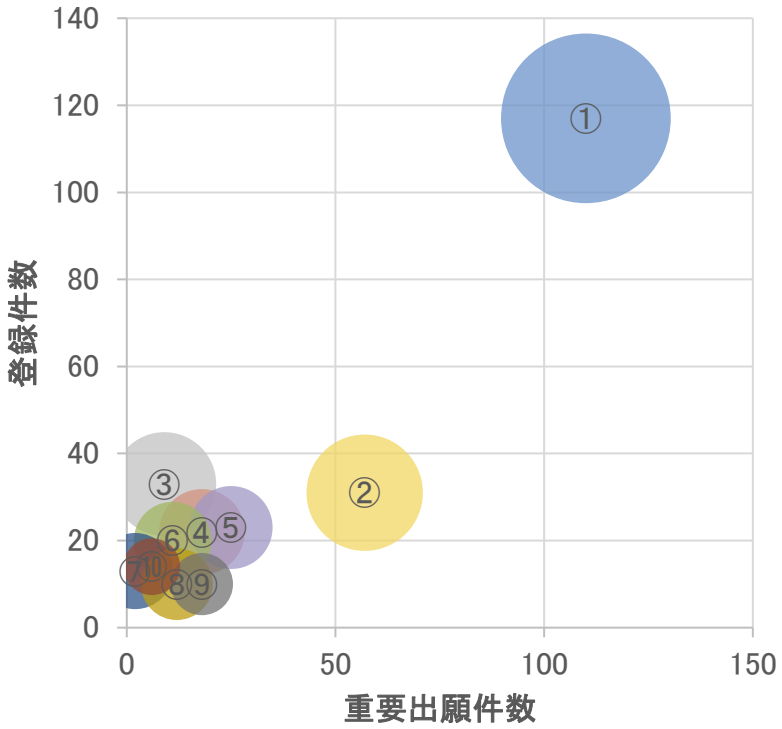
Copyright 2026 Innovation Research Corporation

1-2-2 主要プレイヤーのポジションがわかる！

主要プレーヤーのポジションを分析した結果は、以下のとおりである。
縦軸は客観的な権利化度合（登録件数）、横軸は自社注力度（重要出願件数）、バブルの大きさは出願件数を示す。

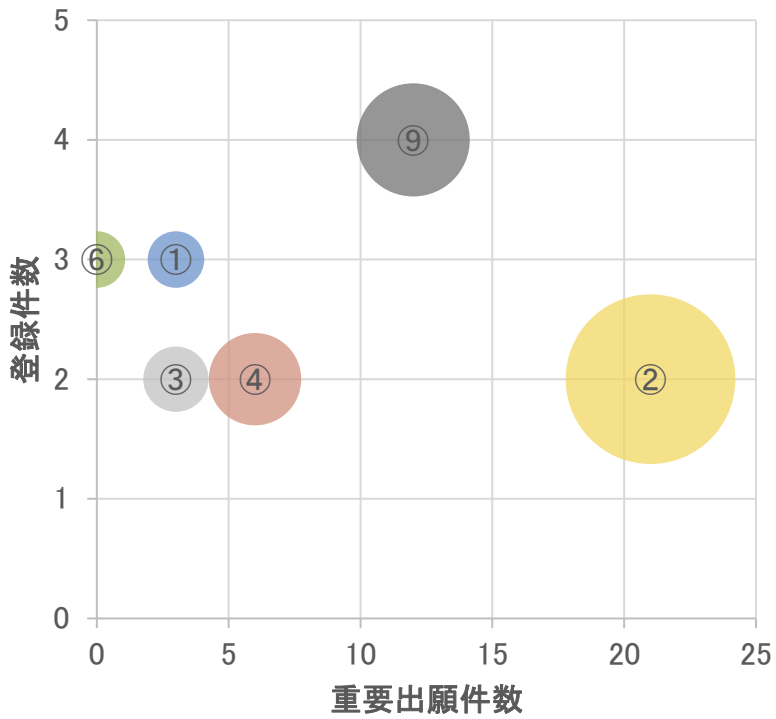
◇開発・特許ポジション　（登録件数と重要出願件数）

■全期間

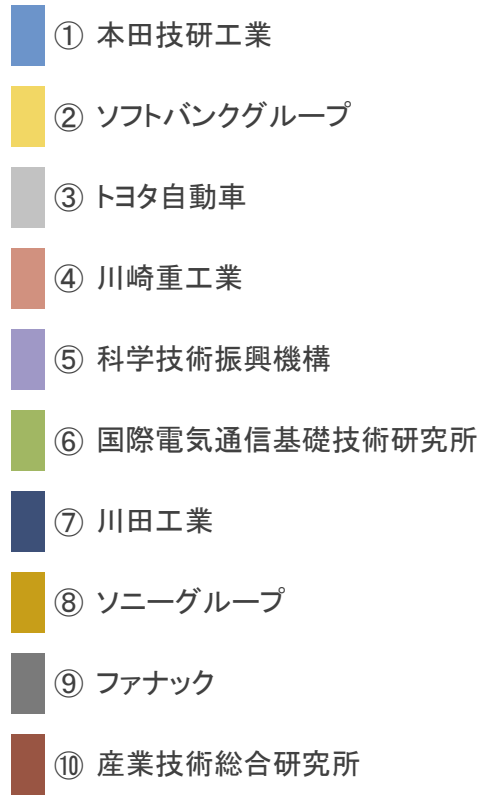


（バブルの大きさ:出願件数）

■2020年以降



（バブルの大きさ:出願件数）



ポジションについて（登録件数と重要出願件数）

●「特許出願件数」「重要出願件数」から、その企業の注力ぶりや体制を推測、「登録件数」から、その企業の特許出願の権利化度合を推測し、各企業のポジションを把握する。 ●本レポートにおける登録とは、出願し、特許庁の審査を経て、特許として権利が認められたものをいう。●本レポートにおける重要出願とは、①外国出願があったもの、②拒絶査定不服審判があったもの、③分割出願元となるもの、④早期審査請求がなされたもの、⑤無効審判請求を受けたもの、⑥共同出願であるもので、かつ、⑤以外に関しては、出願人自らの判断で放棄したものではないものを指す。 ●上記出願人の登録件数が0件の場合、または、重要出願件数が0件の場合は、該当出願人はグラフ上に表記されない。

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

2 対象技術について

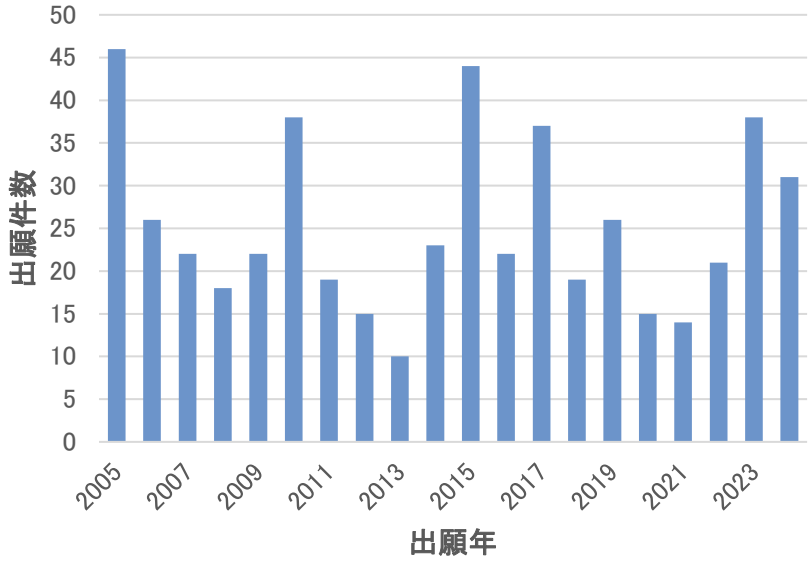
Copyright 2026 Innovation Research Corporation

2-1 この1枚でわかる！サマリー

①ステータス

ステータス	件数
出願・審査・審判中	74
不登録確定	277
権利存続中	160
権利消滅	293
合計（総出願件数）	804

②出願件数推移

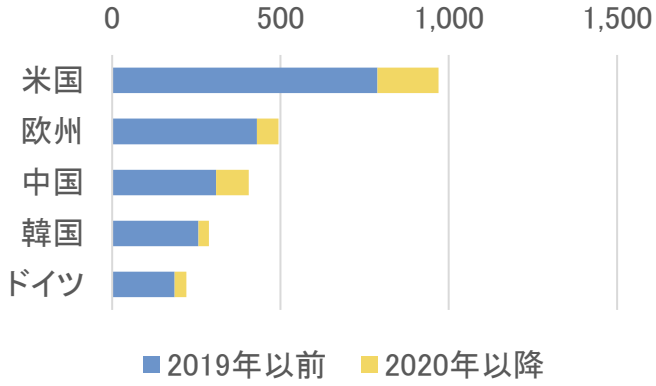


③重要出願

区分	件数
外国出願あり（各国）	399
拒絶査定不服審判あり	41
分割元出願	41
早期審査	27
異議申立あり	1
無効審判請求あり	0

（上記では、無効審判請求あり以外は出願人の判断で放棄したと考えられるものを除外して算出している。また、本レポートでは、上記の他共同出願を重要出願として分析している。）

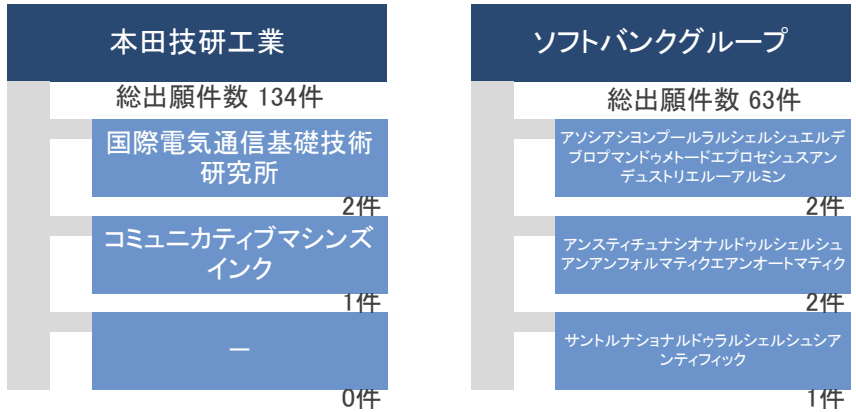
④外国出願先



（出願国が多い場合、特許出願件数上位を抽出。各出願におけるファミリーの出願件数を合算しているため、同一の出願が重複カウントされている場合がある。）

⑤主要プレイヤー2社と、その共同出願人

＜本編では、6社分掲載＞



（主要プレイヤーで、グループとして掲載されている企業は、グループ内の企業同士による共同出願を排除している。共同出願人名義は旧社名である場合がある。）

⑥技術内容構成比



（各特許出願に付与されている特許分類を基に作成）

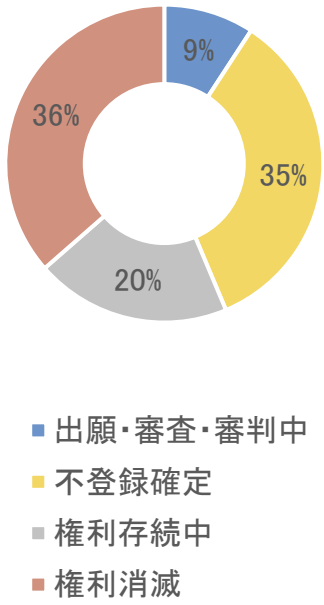
Copyright 2026 Innovation Research Corporation

2-2 出願状況がわかる！

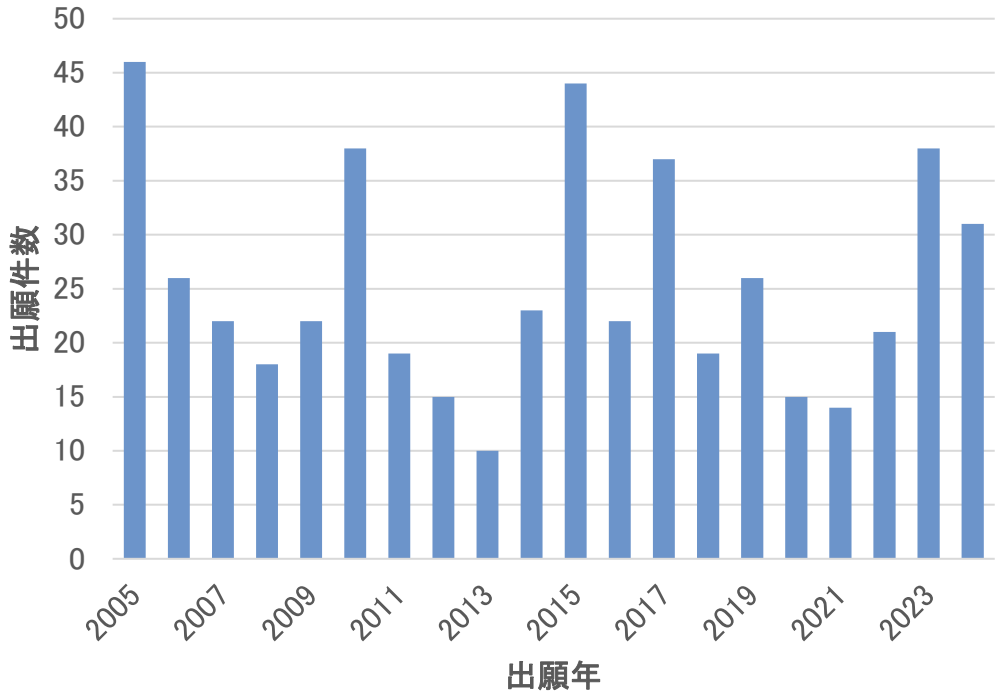
出願状況及び件数推移は、以下のとおりである。

◇ステータス

ステータス	件数
出願･審査･審判中	74
不登録確定	277
権利存続中	160
権利消滅	293
合計（総出願件数）	804



◇出願件数推移



ステータスについて

●「出願･審査･審判中」は、今後権利となりうるカテゴリである。 ●「不登録確定」は、出願をしたが、何らかの理由で権利とならなかったカテゴリである。具体的には未審査請求によるみなし取下や拒絶確定などである。●「権利存続中」は、現在保有している特許であり、権利行使可能なカテゴリである。特許ライフは、原則最長20年であり、いずれ全権利が消滅する。 ●「権利消滅」は、かつて権利であったが、存続期間満了、特許料不払いによる放棄等により権利を失ったカテゴリである。

出願件数推移について

●出願件数推移は、現在の、当技術のライフサイクル把握に有用である。

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

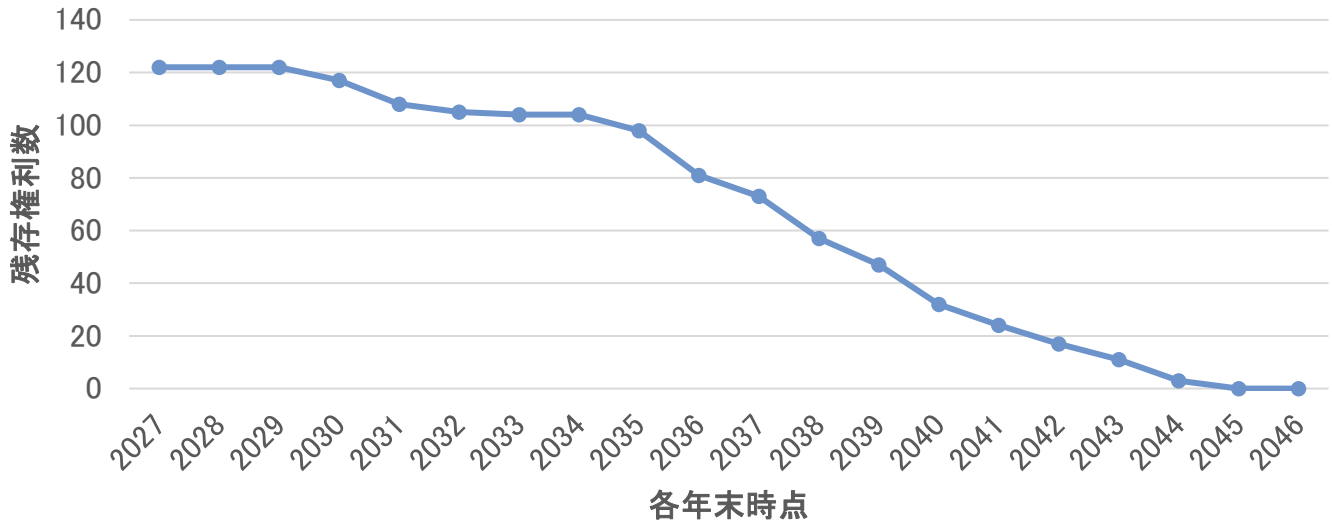
2-3 現在有効な重要特許の権利満了時期は？

重要出願、有効な重要特許の残存は以下のとおりである。

◇重要出願

区分	件数
外国出願あり（各国）	399
拒絶査定不服審判あり	41
分割元出願	41
早期審査	27
異議申立あり	1
無効審判請求あり	0

◇現在有効な重要特許の残存件数



重要出願について

●「外国出願あり」「拒絶査定不服審判あり」「分割出願」「早期審査」いずれも、シンプルな国内出願に比べ投資額がかさむことから、これらの出願は、出願人が重要視しているものである考えられる。 ●ここでいう外国出願とは、本分析対象の日本出願に関連した外国ファミリー出願を指す。本レポートでは、各ファミリーにおける国数ではなく、各ファミリーにおける各国への全出願件数をカウントしている。ただし、本レポートの分析対象国に出願しないものもあることから、必ずしも全ての外国出願がカウントされているわけではない。なお、重複カウントとなる可能性が高いPCT出願、EPC出願等自体はカウントしていない。 ●「異議申立あり」「無効審判請求あり」は、他者により、邪魔な特許だとして、異議申立、無効審判請求がなされたものである。 ●「異議申立あり」「無効審判請求あり」以外は、出願人自らの判断で放棄したと考えられるものを除外してカウントしている。

重要特許の残存件数について

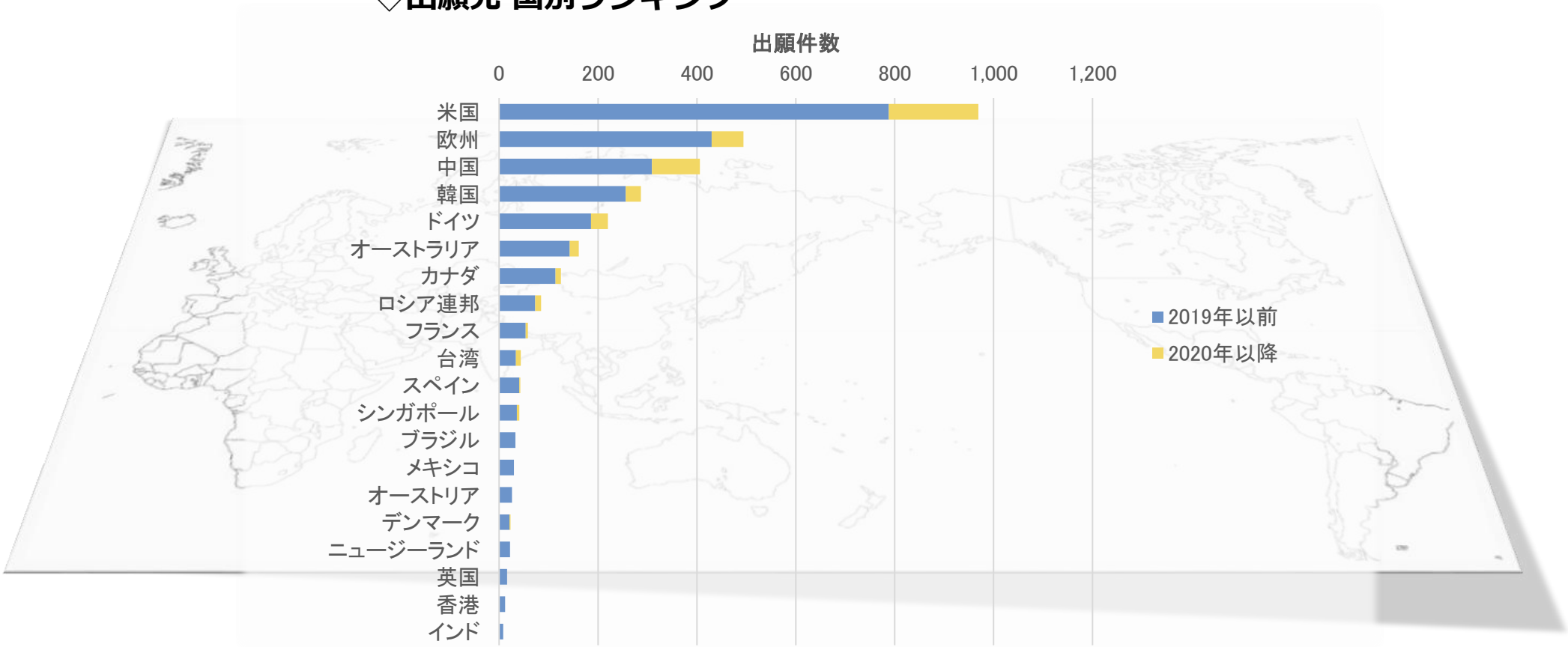
●特許権のライフは、維持し続けた場合、最長20年である。現在有効な重要特許を、全て満了まで維持し続けた場合、いつごろどの程度の件数となるかを把握する。 ●将来取得する権利は捨象している。 ●当技術における重要特許が、いつごろ切れるのかを俯瞰することができる。 ●重要特許とは、上記重要出願群 及び 共同出願となっているもののうち、権利存続中のものをいう。

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

2-4 グローバル戦略がわかる！～外国出願～

外国出願先は、以下のとおりである。

◇出願先 国別ランキング



外国出願について

●ここでいう外国出願とは、本分析対象の日本出願に関連した外国ファミリー出願を指す。本レポートでは、各ファミリーにおける国数ではなく、各ファミリーにおける各国への全出願件数をカウントしている。ただし、本レポートの分析対象国に出願しないものもあることから、必ずしも全ての外国出願がカウントされているわけではない。●各出願におけるファミリーの出願件数を合算しているため、同一の出願が重複カウントされている場合がある。●市場となりうる国、生産拠点となる国等を把握することが可能である。 ●「欧州」とは、ヨーロッパ特許条約（EPC）に基づいてされる出願を指す。ヨーロッパ各国への出願には、①EPC出願（特許を付与するか否かの審査を伴う）後、各国移行手続きする方法と、②直接国ごとに出願する方法がある。

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

2-5 重要出願を行っている企業がわかる！

重要出願の出願人トップ５は、以下のとおりである。

◇重要出願の出願人ランキング

■外国出願あり

No.	出願人名	出願件数
1	本田技研工業	108
2	ソフトバンクグループ	57
3	科学技術振興機構	19
4	ファナック	18
5	川崎重工業	17

■分割元出願

No.	出願人名	出願件数
1	ファナック	6
2	PREFERREDNETWORKS	6
3	本田技研工業	5
4	国際電気通信基礎技術研究所	4
5	ソフトバンクグループ	3

■拒絶査定不服審判あり

No.	出願人名	出願件数
1	本田技研工業	6
2	ソフトバンクグループ	6
3	ファナック	6
4	PREFERREDNETWORKS	5
5	ジーエムグローバルテクノロジーオペレーションズ	2

■早期審査

No.	出願人名	出願件数
1	本田技研工業	5
2	之江実験室	3
3	ファナック	3
4	国際電気通信基礎技術研究所	3
5	大阪大学	2

重要出願について

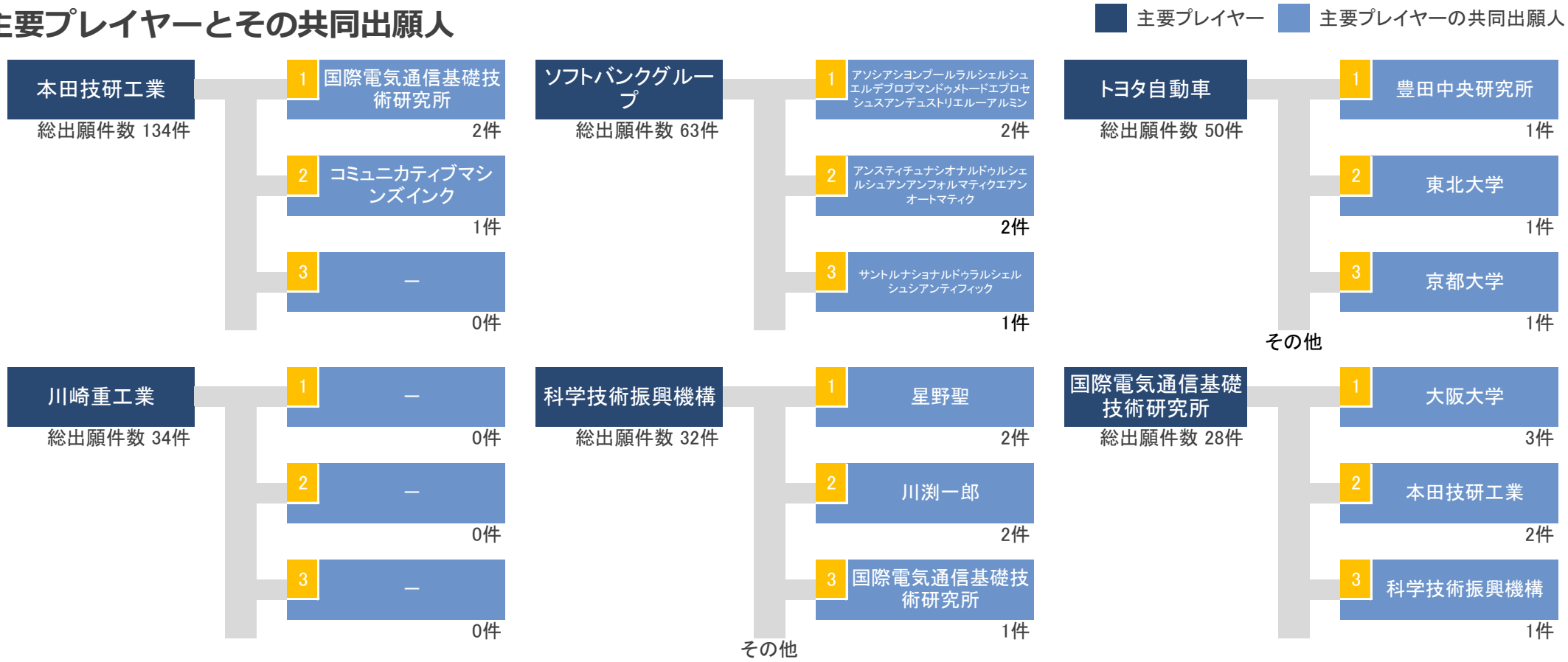
●「外国出願あり」「拒絶査定不服審判あり」「分割出願」「早期審査」いずれも、シンプルな国内出願に比べ投資額がかさむことから、これらの出願は、出願人が重要視しているものである考えられる。 ●ここでいう外国出願とは、本分析対象の日本出願に関連した外国ファミリー出願を指す。そのため、主に海外企業の場合には、日本に出願しないものもあることから、必ずしも全ての外国出願がカウントされているわけではない。なお、本件数は、各国に出願されている件数を示しており、重複カウントとなる可能性が高いPCT出願、EPC出願等自体はカウントしていない。 ●出願人自らの判断で放棄したと考えられるものを除外してカウントしている。

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

2-6 パートナー戦略がわかる！～共同出願～

主要プレイヤー各社は、以下の企業との共同出願が認められ、パートナーシップが推認される。

◇主要プレイヤーとその共同出願人



共同出願について

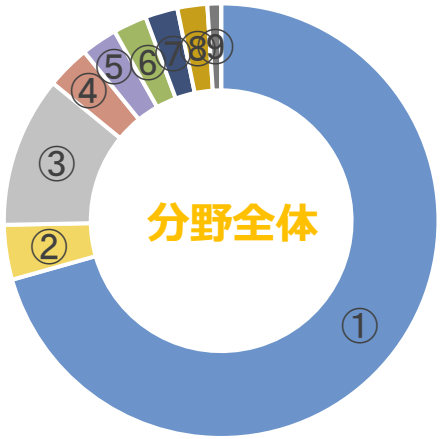
●共同出願の状況を確認することで、各社のパートナー戦略を読み解くことができる。 ●「－」は、共同出願人が存在しないことを空欄を示す。 ●共同出願人は、件数順に掲載している。 ●共同出願人名義は旧社名である場合がある。 ●主要プレイヤーで、グループとして掲載されている企業においては、グループ内の企業同士による共同出願を排除している。

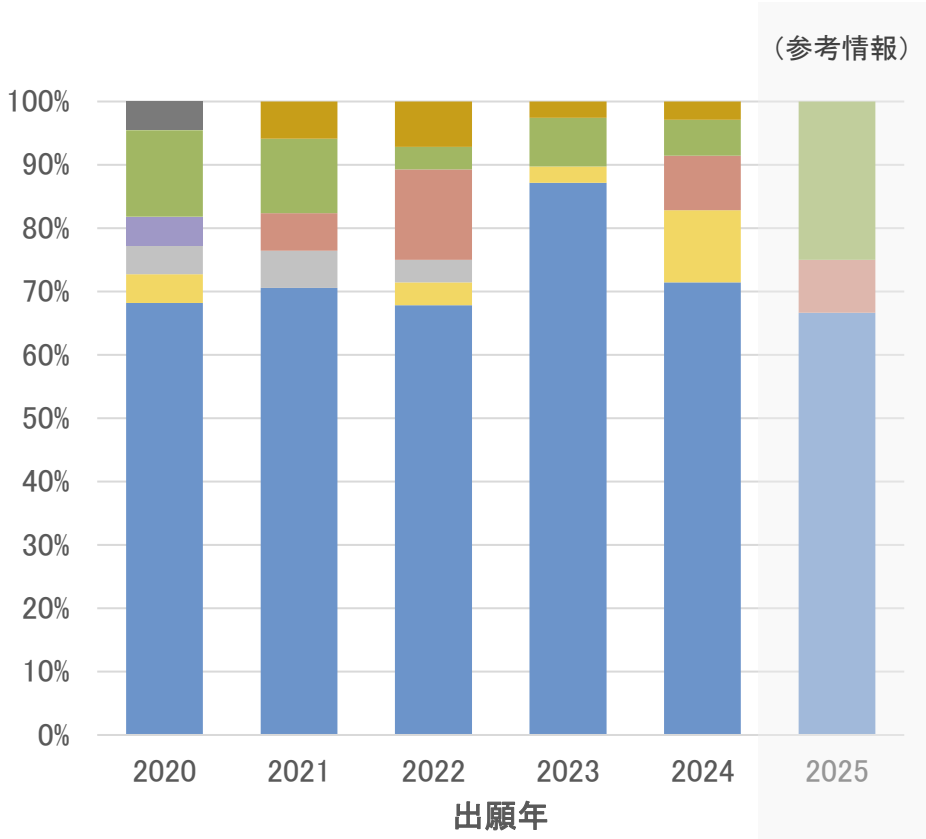
Copyright 2026 Innovation Research Corporation

2-7 注力している技術内容がわかる！

技術内容の全体構成比および年別構成比推移を示す。

◇技術内容構成比/同推移





（各特許出願に付与されている特許分類を基に作成）

技術内容構成比/同推移について

●トレンド技術を知る。 ●直近期は、必ずしも全てが公開されているわけではないため、参考情報となる。
●複数の技術に係る出願については、それぞれの技術において1件とカウントして集計している。 ●「その他」には、最新技術のため、分類できないものを含む場合がある。

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

■お問合せ先■

イノベーションリサーチ株式会社

住所：〒115-0045
東京都北区赤羽1-59-8ヒノデビル4階S-4
E-mail：webinquiry@innovation-r.com
URL：https://www.innovation-r.com/

本レポートの著作権は、イノベーションリサーチ株式会社に帰属します。

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

（別紙）注目出願リスト

外国出願（各国）最新TOP50/被引用TOP50/異議申立あり/無効審判請求あり

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

外国出願（各国）の最新出願がわかる！～最新出願TOP50～

（手続き中などの出願もあるため、以下のリストにない出願が存在する可能性がある）

最新ランキング	出願番号	登録番号	出願日	発明の名称	出願人	審査・権利状況	外国出願（各国）
1	特願2026-66888	ー	2026/4/15	介護ロボット用制御装置及び介護ロボットシステム	イトーキ	出願/審査/審判中	○
2	特願2026-29971	ー	2026/2/26	ロバストなロボット組立技能のための視覚－力サーボの学習	ファナック	出願/審査/審判中	○
3	特願2026-28313	ー	2026/2/25	拡散モデル及びサブタスクセグメンテーションによるロボット操作スキル学習	ファナック	出願/審査/審判中	○
4	特願2025-102531	ー	2025/6/18	システム、サーバおよびロボット	ファナック;PREFERREDNETWORKS	出願/審査/審判中	○
5	特願2025-15971	ー	2025/2/3	学習システム及び学習方法	トヨタ自動車	出願/審査/審判中	○
6	特願2025-7776	ー	2025/1/20	リアルタイム用途向けの組み込みコンピュータを備えた高度なヒューマノイドロボット	イーメージヴィジョンピーティーイー	出願/審査/審判中	○
7	特願2025-6565	ー	2025/1/17	ロボットキッチンシステム、ロボット食品調製システム、食品料理を調製する方法、及び、小規模ライブラリを生成する方法	エムビーエル	出願/審査/審判中	○
8	特願2024-176377	特許第7913089号	2024/10/8	環境の変更によるプライバシーを保持した通信	本田技研工業	権利存続中	○
9	特願2024-130559	ー	2024/8/7	ロボット	エフアールアドミニストレーション	出願/審査/審判中	○
10	特願2024-124418	特許第7784493号	2024/7/31	テレイグジスタンスの実施方法およびシステム	日立製作所	権利存続中	○
11	特願2024-115499	ー	2024/7/19	ロボット組立て技能学習方法	ファナック	出願/審査/審判中	○
12	特願2024-115440	ー	2024/7/19	ロボット技能学習のための効率の良い方法	ファナック	出願/審査/審判中	○
13	特願2024-115373	ー	2024/7/19	人間の技術に基づく経路生成	ファナック	出願/審査/審判中	○
14	特願2025-571527	ー	2024/6/10	ヒューマン・イン・ザ・ループ・ロボットトレーニング及び生成人工知能（AI）によるテストシステム	アキュミノ	出願/審査/審判中	○
15	特願2025-513920	ー	2024/4/3	ロボット、ロボットの制御プログラム、情報処理装置、学習データの生成方法、動作パラメータの生成方法、プログラム、学習済モデルの生成方法	ソフトバンクグループ	出願/審査/審判中	○
16	特願2025-556872	ー	2024/4/1	ワークフローにおけるロボットの管理	アプトロニック	出願/審査/審判中	○
17	特願2024-54321	ー	2024/3/28	ロボット	ソフトバンクグループ	出願/審査/審判中	○
18	特願2025-552339	ー	2024/3/11	人間型ロボットインターフェースおよびワークフロー	アプトロニック	出願/審査/審判中	○
19	特願2024-21854	ー	2024/2/16	ロボットの制御のためにアクションのシーケンスを生成するための方法およびシステム	三菱電機グループ	出願/審査/審判中	○
20	特願2024-14844	ー	2024/2/2	ペイロードを届けるスカイダイビングロボットのための装置、システムおよび方法	マークヘイリー	不登録確定	○
21	特願2024-14455	ー	2024/2/1	チョコレート製品の生産用のロボット化ライン	テクノ3エスアールエル	出願/審査/審判中	○
22	特願2024-14007	特許第7705699号	2024/2/1	消防ロボット	マークヘイリー	権利存続中	○
23	特願2025-540240	ー	2024/1/9	ロボット上半身外骨格のためのコンバーチブル型乗用／ウォークアバウトプラットフォーム	パラダイン	出願/審査/審判中	○
24	特願2025-540239	ー	2024/1/9	ロボット上半身外骨格のための操縦可能ウォークアバウトプラットフォームに対する搬送システム	パラダイン	出願/審査/審判中	○
25	特願2025-540238	ー	2024/1/9	ウォークアバウト外骨格	パラダイン	出願/審査/審判中	○
26	特願2023-223065	ー	2023/12/28	人型ロボット及びプログラム	ソフトバンクグループ	出願/審査/審判中	○
27	特願2023-212585	ー	2023/12/15	ロボットグリッパ、およびロボットグリッパの操作方法	フランカエーミカ	不登録確定	○
28	特願2025-534729	ー	2023/12/13	ロボット制御をテスト及びトレーニングするシステム	アキュミノ	出願/審査/審判中	○

（出願番号は、全文のURLリンクになっています[Google Patent]。番号によってはリンク先がない場合、また古い出願および実用新案はリンクがない場合があります。）

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

外国出願（各国）の最新出願がわかる！～最新出願TOP50～

（手続き中などの出願もあるため、以下のリストにない出願が存在する可能性がある）

最新ランキング	出願番号	登録番号	出願日	発明の名称	出願人	審査・権利状況	外国出願（各国）
29	特願2023-210605	特許第7665720号	2023/12/13	人型ロボットハンドの指関節駆動機構	ジャンイス;フワルドエリック	権利存続中	○
30	特願2025-534377	—	2023/12/12	人間型ロボット	アプトロニック	出願/審査/審判中	○
31	特願2023-209615	特許第7675160号	2023/12/12	人型ロボットハンドの指関節駆動機構	ジャンイス;フワルドエリック	権利存続中	○
32	特願2023-209167	—	2023/12/12	逆強化学習による人間スキルの学習	ファナック	出願/審査/審判中	○
33	特願2023-208633	特許第7756141号	2023/12/11	軌道経路計画の方法及びシステム	イーメージヴィジョンピーティーイー	権利存続中	○
34	特願2023-579776	—	2023/12/7	二足歩行ロボットの運動計画	之江実験室	不登録確定	○
35	特願2024-500408	—	2023/10/17	ロボット制御方法、装置、記憶媒体および電子デバイス	之江実験室	不登録確定	○
36	特願2025-518461	—	2023/10/2	ロボット膝関節アセンブリのためのシステムおよび方法	テスラ	出願/審査/審判中	○
37	特願2023-568142	特許第7595192号	2023/9/21	人型ピアノ演奏ロボット	之江実験室	権利存続中	○
38	特願2025-513613	—	2023/9/5	二足歩行外骨格の安定した動きのための方法	ワンダークラフトソシエテパアクシオンスシンプリフィエ	出願/審査/審判中	○
39	特願2023-143611	—	2023/9/5	ロボットの制御システム、ロボットの制御プログラム	ソフトバンクグループ	出願/審査/審判中	○
40	特願2025-507335	—	2023/8/9	脚式ロボットの脚スタブを検出する方法、脚式ロボットの脚スタブリスイングのための方法及びそのシステム	ゴーストロボティクス	出願/審査/審判中	○
41	特願2023-125787	—	2023/8/1	ロボットの制御システム、ロボット、ロボットの制御プログラム	ソフトバンクグループ	出願/審査/審判中	○
42	特願2023-113331	—	2023/7/10	ロボットの制御システム、ロボットの制御プログラム	ソフトバンクグループ	出願/審査/審判中	○
43	特願2024-551645	特許第7746596号	2023/6/28	人型ロボットのための電気制御システム、方法及び装置	之江実験室	権利存続中	○
44	特願2023-105298	—	2023/6/27	ロボットの制御システム、ロボットの制御プログラム	ソフトバンクグループ	出願/審査/審判中	○
45	特願2023-103339	特許第7432048号	2023/6/23	ペイロードを届けるスカイダイビングロボットのための装置、システムおよび方法	マークヘイリー	権利存続中	○
46	特願2023-95038	—	2023/6/8	学習済みモデル生成装置、制御装置、学習済みモデル生成方法、及び学習済みモデル生成プログラム	オムロングループ	出願/審査/審判中	○
47	特願2023-90761	—	2023/6/1	基板搬送システム、および、基板搬送方法	川崎重工業	出願/審査/審判中	○
48	特願2023-88254	—	2023/5/29	ロボットの制御システム、ロボットの制御プログラム	ソフトバンクグループ	出願/審査/審判中	○
49	特願2023-87305	—	2023/5/26	ロボット管理システム	ソフトバンクグループ	出願/審査/審判中	○
50	特願2023-67106	—	2023/4/17	ロボット制御システム、及びロボット制御プログラム	ソフトバンクグループ	出願/審査/審判中	○

（出願番号は、全文のURLリンクになっています[Google Patent]。番号によってはリンク先がない場合、また古い出願および実用新案はリンクがない場合があります。）

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

注目度の高い特許出願がわかる！～被引用回数TOP50～

被引用ランキング	出願番号	登録番号	出願日	発明の名称	出願人	審査・権利状況	被引用回数
1	特願2015-233857	特許第6522488号	2015/11/30	ワークの取り出し動作を学習する機械学習装置、ロボットシステムおよび機械学習方法	ファナック;PREFERREDNETWORKS	権利存続中	47
2	特願2003-97593	―	2003/4/1	移動ロボット制御装置、移動ロボット制御方法及び移動ロボット制御プログラム	本田技研工業	不登録確定	40
3	特願平4-164297	特許第3269852号	1992/5/29	脚式移動ロボットの姿勢安定化制御装置	本田技研工業	権利消滅	35
4	特願2001-170342	―	2001/6/5	電子玩具	セガサミーHD	不登録確定	33
5	特願平9-364412	特許第3672426号	1997/12/19	脚式移動ロボットの姿勢制御装置	本田技研工業	権利消滅	29
6	特願2006-336418	特許第4786516号	2006/12/13	ロボットによるサービスシステムにおけるサービス対象者判別方法と該方法を用いたロボットによるサービスシステム	三菱重工業	権利消滅	28
7	特願平10-2503	―	1998/1/8	行動支援装置	三菱電機グループ	不登録確定	26
8	特願2001-124943	特許第4672175号	2001/4/23	位置検出装置、位置検出方法、及び位置検出プログラム	本田技研工業	権利消滅	24
9	特願2006-79927	特許第4448497号	2006/3/23	移動体の自己位置検出装置および位置検出システム	本田技研工業	権利消滅	21
10	特願2002-73745	特許第4063560号	2002/3/18	コミュニケーションロボット	国際電気通信基礎技術研究	権利消滅	21
11	特願2001-239156	特許第4642287号	2001/8/7	自律移動ロボット	本田技研工業	権利消滅	21
12	特願平1-324217	特許第2826858号	1989/12/14	脚式歩行ロボットの足部構造	本田技研工業	権利消滅	21
13	特願2017-163488	特許第6637000号	2017/8/28	故人憑依用ロボット	市原歌織	権利存続中	20
14	特願2017-10506	特許第7100426号	2015/11/30	ワークの取り出し動作を学習する機械学習装置、ロボットシステムおよび機械学習方法	ファナック;PREFERREDNETWORKS	権利存続中	19
15	特願2003-365239	特許第4592276号	2003/10/24	ロボット装置のためのモーション編集装置及びモーション編集方法、並びにコンピュータ・プログラム	ソニーグループ;山口仁一	権利消滅	19
16	特願2000-289691	特許第4462742号	2000/9/25	簡潔構造の人間型ハンド	ダブル技研;深谷直樹;遠山茂	権利消滅	19
17	特願平11-63910	特許第3400377号	1999/3/10	足平センサ及びこれを備えた人間型ロボット	富士通	権利消滅	19
18	特願2001-316828	特許第3848123号	2001/10/15	人型ロボットハンド	科学技術振興機構;星野聖;川渕一郎	権利消滅	18
19	特願2005-66734	特許第5120745号	2005/3/10	コミュニケーションロボット	国際電気通信基礎技術研究	権利消滅	17
20	特願平10-125233	特許第3629143号	1998/4/20	脚式移動ロボットの制御装置	本田技研工業	権利消滅	17
21	特願2004-211011	―	2004/7/20	画像配信システム	本田技研工業	不登録確定	16
22	特願2002-542574	特許第3726081号	2001/11/16	脚式移動ロボットの歩容生成装置	本田技研工業	権利消滅	16
23	特願平4-87175	―	1992/4/8	二足移動歩行装置	東芝グループ	不登録確定	16
24	特願2012-535084	特許第5787325号	2011/9/22	人間型電動ハンド	東海国立大学機構	権利存続中	15
25	特願2002-39201	特許第4188607号	2002/2/15	二足歩行移動体の床反力推定方法及び二足歩行移動体の関節モーメント推定方法	本田技研工業	権利消滅	15
26	特願2000-11967	―	2000/1/20	2足歩行ロボット装置およびその運用方法	東芝グループ	不登録確定	15
27	特願平4-81381	特許第3270766号	1992/3/4	脚式移動ロボットの制御装置	本田技研工業	権利消滅	14
28	特願2016-570195	―	2015/2/20	ロボット調理キッチン内の食品調製のための方法及びシステム	オレイニクマーク	不登録確定	13
29	特願2003-356858	―	2003/10/16	2足歩行ロボット	サムスングループ	不登録確定	13
30	特願平10-32420	特許第3629133号	1998/1/30	脚式移動ロボットの制御装置	本田技研工業	権利消滅	13
31	特願平9-213953	特許第3658147号	1997/7/25	脚式移動ロボットの歩容生成装置	本田技研工業	権利消滅	13
32	特願平9-33175	特許第3672406号	1997/1/31	脚式移動ロボットの歩容生成装置	本田技研工業	権利消滅	13
33	特願平5-281459	―	1993/11/10	インタフェイス装置	富士通	不登録確定	13

（出願番号は、全文のURLリンクになっています[Google Patent]。番号によってはリンク先がない場合、また古い出願および実用新案はリンクがない場合があります。）

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

注目度の高い特許出願がわかる！～被引用回数TOP50～

被引用ランキング	出願番号	登録番号	出願日	発明の名称	出願人	審査・権利状況	被引用回数
34	特願2004-266487	特許第4258456号	2004/9/14	ロボット	トヨタ自動車	権利消滅	12
35	特願2002-65106	特許第3918049号	2002/3/11	2足歩行ロボット	産業技術総合研究所	権利消滅	12
36	特願2000-345820	特許第4476468号	2000/11/13	脚式移動ロボット	本田技研工業	権利消滅	12
37	特願2000-206530	特許第3435666号	2000/7/7	ロボット	ソニーグループ;山口仁一	権利消滅	12
38	特願平4-137886	特許第3148830号	1992/4/30	脚式移動ロボットの歩行制御装置	本田技研工業	権利消滅	12
39	特願2003-98070	ー	2003/4/1	ロボット装置、情報処理方法、およびプログラム	ソニーグループ	不登録確定	11
40	特願2002-343087	特許第3888294号	2002/11/26	ZMP補償制御のゲインを変化させながら歩行するロボット	トヨタ自動車	権利消滅	11
41	特願2002-178702	特許第3932449号	2002/6/19	ロボット及びロボット操作システム	近畿大学	権利消滅	11
42	特願2001-395265	ー	2001/12/26	ロボット	ソニーグループ	不登録確定	11
43	特願2001-350096	特許第3655233号	2001/11/15	二足ロボットの遠隔操作装置	本田技研工業	権利消滅	11
44	特願2001-67849	特許第3843743号	2001/3/9	ロボット視聴覚システム	科学技術振興機構	権利消滅	11
45	特願平4-253878	特許第3055737号	1992/8/28	脚式移動ロボットの歩行制御装置	本田技研工業	権利消滅	11
46	特願2017-114055	特許第6886869号	2017/6/9	動作予測システム及び動作予測方法	川崎重工業	権利存続中	10
47	特願2005-358228	ー	2005/12/12	ヒューマノイド型脚式移動ロボットの制御装置	本田技研工業	不登録確定	10
48	特願2005-184374	特許第4635135号	2005/6/24	歩行装置	芝浦工業大学	権利消滅	10
49	特願2004-253817	特許第4776903号	2004/9/1	2足歩行ロボットの充電システム	本田技研工業	権利消滅	10
50	特願2003-562874	特許第4083684号	2003/1/22	画像処理システムおよび画像処理装置	庄司道彦	権利消滅	10
51	特願2001-401491	特許第3726058号	2001/12/28	脚式移動ロボットおよびその床反力検出装置	本田技研工業	権利消滅	10
52	特願2001-293881	特許第3603279号	2001/9/26	二脚歩行式人型ロボット	科学技術振興機構	権利消滅	10
53	特願2000-206531	特許第3443077号	2000/7/7	ロボットの運動パターン生成装置及び運動パターン生成方法、並びにロボット	ソニーグループ;山口仁一	権利消滅	10
54	特願2000-94049	特許第4518615号	2000/3/30	脚式移動ロボットの動作制御システム及び動作制御方法	ソニーグループ;山口仁一	権利消滅	10
55	特願2000-22678	ー	2000/1/31	ロボット聴覚装置	科学技術振興機構	不登録確定	10
56	特願平9-354604	特許第3908366号	1997/12/24	人型作業ロボットの腕体構造	本田技研工業	権利消滅	10
57	特願平5-145726	特許第3293952号	1993/5/25	衝撃吸収手段を備えた脚式歩行ロボット	本田技研工業	権利消滅	10
58	特願平4-137881	特許第3148827号	1992/4/30	脚式移動ロボットの歩行制御装置	本田技研工業	権利消滅	10
59	特願平4-28299	ー	1992/2/14	人工下肢の直立機構	富士通	不登録確定	10

（出願番号は、全文のURLリンクになっています[Google Patent]。番号によってはリンク先がない場合、また古い出願および実用新案はリンクがない場合があります。）

Copyright 2026 Innovation Research Corporation

異議を受けた特許出願がわかる！ ～異議申立～

No.	出願番号	登録番号	出願日	発明の名称	出願人	審査･権利状況
1	特願昭58-37744	特許第1538910号	1983/3/7	部品吸着装置	パナソニックグループ	権利消滅

（出願番号は、全文のURLリンクになっています[Google Patent]。番号によってはリンク先がない場合、また古い出願および実用新案はリンクがない場合があります。）
Copyright 2026 Innovation Research Corporation

紛争がわかる！ ～無効審判請求～

No.	出願番号	登録番号	出願日	発明の名称	出願人	審査･権利状況

（出願番号は、全文のURLリンクになっています[Google Patent]。番号によってはリンク先がない場合、また古い出願および実用新案はリンクがない場合があります。）

Copyright 2026 Innovation Research Corporation